

GEOMETRÍA DEL ESPACIO

Puntos y vectores en el espacio

$A(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3$ (punto en el espacio)

$u(u_1, u_2, u_3) \in V^3$ (vector en el espacio)

Vector de posición del punto A: $OA = (a_1, a_2, a_3) = a_1 \vec{i} + a_2 \vec{j} + a_3 \vec{k}$

Vector definido por dos puntos A y B: $AB = (b_1 - a_1, b_2 - a_2, b_3 - a_3)$

Coordenadas del punto medio de un segmento AB: $M = \left(\frac{a_1 + b_1}{2}, \frac{a_2 + b_2}{2}, \frac{a_3 + b_3}{2} \right)$

Coordenadas del baricentro de un triángulo: $G = \left(\frac{a_1 + b_1 + c_1}{3}, \frac{a_2 + b_2 + c_2}{3}, \frac{a_3 + b_3 + c_3}{3} \right)$

Módulo de un vector: $|\vec{u}| = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + u_3^2}$

$\vec{u}$ es unitario si $|\vec{u}| = 1$

vector unitario en la dirección $\vec{v}(v_1, v_2, v_3)$: $\vec{u} = \left(\frac{v_1}{|\vec{v}|}, \frac{v_2}{|\vec{v}|}, \frac{v_3}{|\vec{v}|} \right)$ Cuando no es unitario

Producto escalar:

$$\begin{cases} a) \vec{u} \cdot \vec{v} = u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3 \rightarrow \vec{u}^2 = |\vec{u}|^2 \\ b) \vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| |\vec{v}| \cos(\vec{u}, \vec{v}) \rightarrow \cos(\vec{u}, \vec{v}) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| |\vec{v}|} \\ c) \vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \text{proyec}_{\vec{u}} \vec{v} = |\vec{v}| \text{proyec}_{\vec{v}} \vec{u} \end{cases}$$

($\vec{u}$ sobre $\vec{v}$) ($\vec{v}$ sobre $\vec{u}$)

Producto vectorial:

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix}$$

$$|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| |\vec{v}| \sin(\vec{u}, \vec{v}) \quad \text{Área de un paralelogramo} \quad \text{modulo}$$

Producto mixto: $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix} = \text{Volumen de un paralelepípedo}$

$\frac{1}{6} [\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] \rightarrow \text{Volumen del tetraedro}$

$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ producto escalar

$\vec{u} \parallel \vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} \times \vec{v} = 0$

$\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ son coplanarios $\Leftrightarrow [\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = 0$

Ejemplo: $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3) \rightarrow \vec{v} = (0, -u_3, u_2)$

$\vec{w} = (-u_3, 0, u_1)$

Ecuaciones de rectas y planos

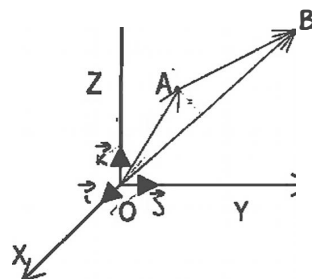
Ecuaciones de la recta

Una recta queda determinada por:

- un punto y un vector director
- dos puntos
- intersección de dos planos

• 3 puntos alineados A(a_1, a_2, a_3) B(b_1, b_2, b_3) C(c_1, c_2, c_3)

$$\frac{b_1 - a_1}{c_1 - a_1} = \frac{b_2 - a_2}{c_2 - a_2} = \frac{b_3 - a_3}{c_3 - a_3}$$



a) Ecuación vectorial: $(x, y, z) = (a_1, a_2, a_3) + \lambda(v_1, v_2, v_3)$

b) Ecuación paramétrica:
$$\begin{cases} x = a_1 + \lambda v_1 \\ y = a_2 + \lambda v_2 \\ z = a_3 + \lambda v_3 \end{cases}$$

c) Ecuación continua: $\frac{x-a_1}{v_1} = \frac{y-a_2}{v_2} = \frac{z-a_3}{v_3}$

d) Ecuación implícita o general:
$$\begin{cases} Ax + By + Cz + D = 0 \\ A'x + B'y + C'z + D' = 0 \end{cases}$$

Ecuaciones del plano

Un plano queda determinado por:

un punto y dos vectores directores

tres puntos no alineados

un punto y un vector normal al plano

- dos puntos y un vector

a) Ecuación vectorial: $(x, y, z) = (a_1, a_2, a_3) + \lambda(v_1, v_2, v_3) + \beta(u_1, u_2, u_3) \quad \lambda, \beta \in \mathbb{R}$

b) Ecuación paramétrica:
$$\begin{cases} x = a_1 + \lambda v_1 + \beta u_1 \\ y = a_2 + \lambda v_2 + \beta u_2 \\ z = a_3 + \lambda v_3 + \beta u_3 \end{cases}$$

c) Ecuación implícita o general: $Ax + By + Cz + D = 0$ donde $(A, B, C) = \vec{n} \perp \pi$
para encontrar esta ecuación:

-Si nos dan un punto $P \in \pi$ y un vector normal al plano $\rightarrow \vec{PX} \cdot \vec{n} = 0$

-Si nos dan un punto $P \in \pi$ y dos vectores directores $\rightarrow \begin{vmatrix} x-p_1 & y-p_2 & z-p_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = 0$

$$Ax + By + Cz = D$$

$$\frac{\frac{Ax}{D}}{\frac{D}{D}} + \frac{\frac{By}{D}}{\frac{D}{D}} + \frac{\frac{Cz}{D}}{\frac{D}{D}} = \frac{D}{D} = 1$$

$$\frac{1}{D} \begin{vmatrix} 1 & x_1 & y_1 & z_1 \\ 1 & x_2 & y_2 & z_2 \\ 1 & x_3 & y_3 & z_3 \\ 1 & x_4 & y_4 & z_4 \end{vmatrix}$$

Posiciones relativas

Posición relativa entre dos rectas

Sean las rectas: r determinada por A y $\vec{v}$; s determinada por B y $\vec{u}$

M = Matriz formada por los vectores $\vec{AB}, \vec{u}, \vec{v}$

a) Si $\text{rang} M = 1 \rightarrow r$ y s coincidentes

b) Si $\text{rang} M = 2 \rightarrow \begin{cases} \vec{u} = \lambda \vec{v} \rightarrow \text{paralelas} \\ \vec{u} \neq \lambda \vec{v} \rightarrow \text{secantes} \end{cases}$

c) Si $\text{rang} M = 3 \rightarrow$ se cruzan

Posición relativa entre recta y plano

Sea la recta r determinada por A y $\vec{v}$, y $\vec{n}$ el vector normal al plano π

a) Si $\vec{v} \cdot \vec{n} \neq 0 \rightarrow$ la recta y el plano son secantes (tienen 1 pto en común)

(además si $\vec{v} \parallel \vec{n} \rightarrow r \perp \pi$)

b) Si $\vec{v} \cdot \vec{n} = 0 \rightarrow \begin{cases} \text{si } A \in \pi \rightarrow r \subset \pi \\ \text{si } A \notin \pi \rightarrow r \parallel \pi \end{cases}$

Posición relativa entre dos planos

Sean $\pi \equiv Ax + By + Cz + D = 0$ y $\pi' \equiv A'x + B'y + C'z + D' = 0$

a) Si $\frac{A}{A'} = \frac{B}{B'} = \frac{C}{C'} = \frac{D}{D'} \rightarrow$ coincidentes (S.C.I, $r = r' = 1$)

b) Si $\frac{A}{A'} = \frac{B}{B'} = \frac{C}{C'} \neq \frac{D}{D'} \rightarrow$ paralelos (S.I, $r = 1, r' = 2$)

c) Si $\frac{A}{A'} \neq \frac{B}{B'} \neq \frac{C}{C'} \neq \frac{D}{D'} \rightarrow$ secantes (se cortan en una recta) (S.C.I, $r = r' = 2$)

- Para calcular el plano que contiene a una recta y es paralelo a otro, cogemos el vector y el punto de un que la contiene y el vector del paralelo

Posición relativa entre 3 planos

Sean $\pi \equiv Ax + By + Cz + D = 0, \pi' \equiv A'x + B'y + C'z + D' = 0, \pi'' \equiv A''x + B''y + C''z + D'' = 0$

$$M = \begin{pmatrix} A & B & C \\ A' & B' & C' \\ A'' & B'' & C'' \end{pmatrix} \quad N = \begin{pmatrix} A & B & C & D \\ A' & B' & C' & D' \\ A'' & B'' & C'' & D'' \end{pmatrix}$$

Si $\text{rang}(M) = \text{rang}(N) = 3 \rightarrow$ S.C.D $\rightarrow$ Tienen 1 único punto en común

Si $\text{rang}(M) = \text{rang}(N) = 2 \rightarrow$ S.C.I (1 parámetro) $\rightarrow$ Los 3 planos tienen 1 recta en común

Si $\text{rang}(M) = \text{rang}(N) = 1 \rightarrow$ S.C.II (2 parámetros) $\rightarrow$ Los 3 planos son coincidentes

Si $\text{rang}(M) = 2, \text{rang}(N) = 3 \rightarrow$ S.I $\rightarrow$ Los 3 planos son secantes o hay dos paralelos y uno secante a ellos

Si $\text{rang}(M) = 1, \text{rang}(N) = 2 \rightarrow$ S.I $\rightarrow$ Los 3 planos son paralelos o hay dos coincidentes y uno paralelo a ellos

Familias de rectas y planos

Familia de rectas paralelas

$$\begin{cases} x = \alpha + v_1 t \\ y = \beta + v_2 t \\ z = \gamma + v_3 t \end{cases}$$

Familia de planos paralelos

$$Ax + By + Cz + \alpha = 0, \quad \alpha \in \mathbb{R}$$

Haz de planos secantes

$$\alpha(Ax + By + Cz + D) + \beta(A'x + B'y + C'z + D') = 0, \alpha \in \mathbb{R}, \beta \in \mathbb{R}$$

Propiedades métricas: cálculo de distancias y ángulos

Distancias

Distancia entre dos puntos A y B: $d(A, B) = |\overline{AB}| = \sqrt{(b_1 - a_1)^2 + (b_2 - a_2)^2 + (b_3 - a_3)^2}$

Entre un punto y una recta $d(P, r) = \frac{|\overline{PP'} \times \vec{v}|}{|\vec{v}|}, P' \in r$

Entre un punto y un plano $d(P, \pi) = \frac{|Ap_1 + Bp_2 + Cp_3 + D|}{|\vec{n}|}$

Entre dos rectas $d(r, s) = \frac{|\overline{PP'} \cdot \vec{u} \times \vec{v}|}{|\vec{u} \times \vec{v}|}$

Entre una recta y un plano $d(r, \pi) = d(P, \pi), P \in r$

Entre dos planos $d(\pi, \pi') = d(P, \pi'), P \in \pi'$

$$\begin{aligned} \Delta x + B y + C z + D &= 0 \\ \Delta x + B y + C z + D' &= 0 \end{aligned}$$

$$d = \frac{|D - D'|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

Ángulos

Entre dos rectas $\cos(r, s) = \cos(u, v) = \frac{|\vec{u} \cdot \vec{v}|}{|\vec{u}| |\vec{v}|}$

Entre recta y plano $\sin(r, \pi) = \frac{|\vec{v} \cdot \vec{n}|}{|\vec{v}| |\vec{n}|}$

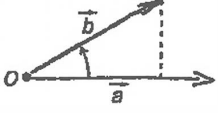
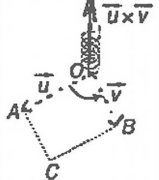
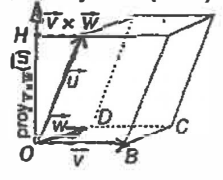
Entre dos planos $\cos(\pi, \pi') = \frac{|\vec{n} \cdot \vec{n'}|}{|\vec{n}| |\vec{n'}|}$

Perpendicularidad

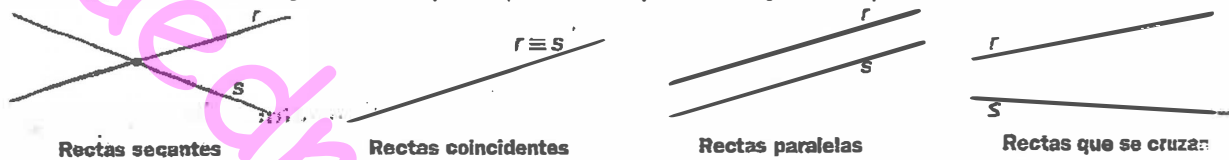
$$r \perp s \leftrightarrow \vec{u} \perp \vec{v} \leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

$$r \perp \pi \leftrightarrow \vec{v} \parallel \vec{n} \leftrightarrow \vec{v} = \lambda \vec{n}$$

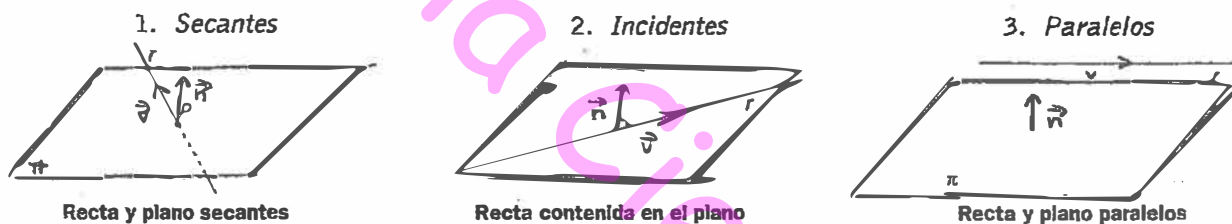
$$\pi \perp \pi' \leftrightarrow \vec{n} \perp \vec{n'} \leftrightarrow \vec{n} \cdot \vec{n'} = 0$$

Producto escalar	Producto vectorial	Producto mixto
$\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{a} \cdot \vec{b} \cdot \cos(\widehat{a, b})$  $ \vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{a} \cdot \text{proy}_{\vec{b}}(\vec{a}) $ • Vectores perpendiculares $\vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$	$ \vec{u} \times \vec{v} = \vec{u} \cdot \vec{v} \cdot \text{sen}(\widehat{u, v}) $  $ \vec{u} \times \vec{v} = \text{área}(OACB)$ • Vectores linealmente dependientes $\vec{u} = k\vec{v} \Leftrightarrow \vec{u} \times \vec{v} = 0$	$[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})$  $ [\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \vec{v} \times \vec{w} \cdot \text{proy}_{\vec{v} \times \vec{w}}(\vec{u}) $ $ [\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \text{volumen}$ • Vectores linealmente dependientes $\vec{u} = k\vec{v} + k'\vec{w} \Leftrightarrow [\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = 0$

① Dos rectas r y s en el espacio pueden adoptar las siguientes posiciones relativas:



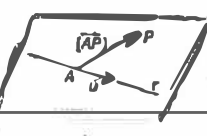
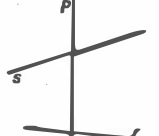
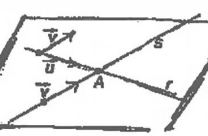
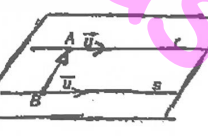
② Entre un plano π y una recta r se pueden dar tres posiciones relativas:



③ Entre dos planos π y π' se pueden dar tres posiciones relativas, que se caracterizan por los puntos comunes a ambos:



Obtención de rectas y planos

Plano por una recta y un punto exterior a ella 	Plano por una recta y paralelo a otra que se cruza con ella 	Recta por un punto y que corta a otras dos rectas que se cruzan 	Plano que contiene dos rectas secantes 	Plano que contiene dos rectas paralelas 
--	---	---	---	---